

ESTACIÓN DE ROBOT

Plataforma didáctica colaborativa de seis ejes para programación, manipulación, seguridad y automatización industrial.



Configuración integral de la estación DL HC-DEDR7-GT.

6 EJES	7 kg CARGA	120 V ALIMENTACIÓN	0,5 kW POTENCIA
------------------	----------------------	------------------------------	---------------------------

DL HC-DEDR7-GT

Catálogo técnico internacional

SISTEMA INTEGRADO

ROBÓTICA APLICADA: DEL MOVIMIENTO A LA INTEGRACIÓN

La estación DL HC-DEDR7-GT integra mecánica, control, programación, seguridad y herramientas intercambiables en una plataforma móvil. La secuencia didáctica avanza desde el reconocimiento de componentes y el control manual hasta trayectorias, manipulación, diagnóstico y operación colaborativa.

ENFOQUE DIDÁCTICO Aprendizaje práctico y progresivo: observar, configurar, programar, ejecutar, verificar y diagnosticar.



Práctica de selección y colocación con herramienta de vacío.

Capacidades funcionales Posicionamiento y trayectorias • selección y colocación • sujeción por vacío y mecánica • supervisión de zonas seguras • diagnóstico de operación.

IDENTIDAD DE LA SOLUCIÓN

CONFIGURACIÓN INTEGRADA DE LORENZO

MARCA DEL SISTEMA Los conjuntos principales forman parte de la solución didáctica integrada DE LORENZO.

Componente principal	Marca del sistema
Estación robótica integrada	DE LORENZO
Brazo robótico didáctico de seis ejes	DE LORENZO
Controlador, interfaz táctil y programa de operación	DE LORENZO
Carro de capacitación y plataforma móvil	DE LORENZO
Conjunto didáctico de herramientas de extremo de brazo	DE LORENZO
Escáner y sistema didáctico de seguridad	DE LORENZO
Documentación, guías y programa de prácticas	DE LORENZO

Elementos auxiliares El compresor de aire, las válvulas auxiliares, el cableado y los elementos de fijación se describen por su función, sin atribución de marca.

- Brazo robótico articulado vertical, mecánico y de seis ejes, con capacidad de carga de 7 kg.
- Carro de capacitación en educación colaborativa, configuración técnica FENCELESS, con bastidor de aluminio, resguardos transparentes y ruedas bloqueables.
- Área de trabajo superior a 180° para ejercicios de posicionamiento, manipulación, selección y colocación.
- Configuración incluida: sistema robótico colaborativo, controlador, programa de operación, pantalla táctil para controlador, carro de entrenamiento, escáner láser de seguridad y compresor de aire auxiliar.

CONTROL Y OPERACIÓN

PRECISIÓN INDUSTRIAL EN UN ENTORNO DIDÁCTICO



Terminal táctil, parada de emergencia y área didáctica de trabajo.

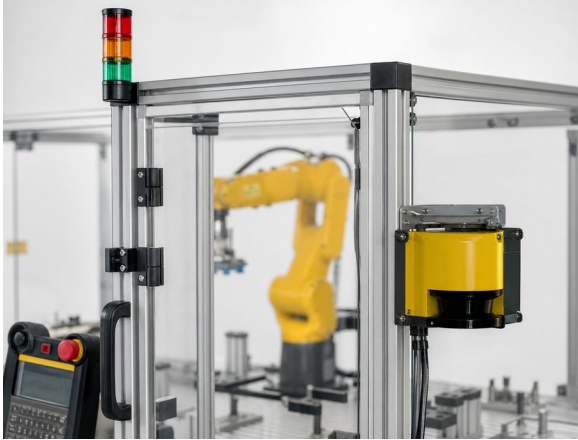
Sistema de control

Controlador R-30iB Plus Mate • programa LR HandlingTool • configuración avanzada CERT • terminal portátil MH iPendant con pantalla táctil • placa base CR • documentación electrónica.

Componente o capacidad	Función en el sistema	Aplicación didáctica
Controlador, programa y CERT	Ejecutan movimientos, posiciones y secuencias	Configurar, crear, ejecutar, detener y diagnosticar programas
MH iPendant táctil	Permite operación y supervisión local	Mover por articulaciones o coordenadas, editar puntos y consultar alarmas
Brazo de seis ejes	Posiciona y orienta la herramienta en el espacio	Reconocer ejes, definir trayectorias y comprobar envoltorio de trabajo
Placa base CR y documentación	Organizan la configuración y la referencia técnica	Interpretar conexiones, parámetros y procedimientos

SEGURIDAD Y MOVILIDAD

DISEÑADA PARA FORMACIÓN SEGURA Y FLEXIBLE



Escáner, enclavamiento y torre luminosa.



Rueda bloqueable y compresor auxiliar.

Protección integrada

- Sistema robótico colaborativo DCS/AB SafeZone Scanner.
- Escáner láser para detección y supervisión del área de trabajo.
- Torre luminosa de seguridad apilada y auditable, parada de emergencia y resguardos transparentes.
- Puerta con enclavamiento y accesos claramente definidos.

Movilidad y neumática

- Ruedas grandes, de rodadura suave, multidireccionales y bloqueables.
- Compresor de aire ultrasilencioso con depósito de 4,6 galones, identificado como componente secundario.

FUNCIÓN Supervisar accesos, verificar zonas seguras, interpretar señales de estado y asegurar la plataforma para operación o traslado.

HERRAMIENTAS INTERCAMBIABLES

UN CONJUNTO COMPLETO PARA MANIPULACIÓN Y ENSAMBLE



Herramientas de vacío, pinzas, adaptadores y accesorios de visión e iluminación.

Conjunto didáctico DE LORENZO

Incluye sistema de aspiración EOAT con ventosa de vacío FANUC EOAT y válvulas neumáticas robustas y confiables para simular selección y colocación; pinza mecánica con kit de accesorios LR Mate; pinza paralela servoelectrica con un módulo, un juego de dedos y un cable de conexión; kit adaptador LR Mate Multi-EOAT con extensión EOAT, soportes y herrajes de montaje para múltiples pinzas, cámara y luz.

Componente o capacidad	Función en el sistema	Aplicación didáctica
Ventosa y válvulas	Generan sujeción por vacío	Seleccionar, trasladar y colocar piezas de superficie adecuada
Pinza mecánica	Sujeta mediante dedos intercambiables	Comparar agarres, ajustar apertura y manipular piezas rígidas
Pinza paralela servoelectrica	Controla apertura y cierre mediante accionamiento eléctrico	Programar agarre repetible y verificar fuerza o posición
Adaptador multiherramienta	Integra varias pinzas, cámara y luz	Configurar herramientas, visión e iluminación para una tarea

DATOS TÉCNICOS

ESPECIFICACIONES PRINCIPALES

Parámetro	Especificación
Marca del sistema	DE LORENZO
Modelo	DL HC-DEDR7-GT
Configuración	Estación didáctica de robótica colaborativa
Alimentación	120 V
Potencia de funcionamiento	0,5 kW
Capacidad de carga	7 kg
Número de ejes	6
Estructura	Brazo robótico articulado vertical
Envolvente de trabajo	Superior a 180°
Control	R-30iB Plus Mate, programa LR HandlingTool y configuración avanzada CERT
Interfaz	Pantalla táctil para controlador: terminal portátil MH iPendant
Seguridad	Sistema colaborativo DCS/AB SafeZone Scanner, escáner láser, torre luminosa de seguridad apilada y auditable, y parada de emergencia
Herramientas terminales	Sistema de aspiración y ventosa FANUC EOAT con válvulas; pinza mecánica; pinza paralela servoelectrica; kit adaptador LR Mate Multi-EOAT
Movilidad	Ruedas grandes, de rodadura suave, multidireccionales y bloqueables
Neumática auxiliar	Compresor ultrasilencioso con depósito de 4,6 galones; componente secundario

Los nombres alfanuméricos incluidos en esta tabla corresponden a identificadores técnicos y comerciales del sistema.

Documentación y formación en español

- Manual del instructor y manual del estudiante.
- Guía didáctica del instructor y guía de aprendizaje del estudiante.
- Manual de instalación y puesta en marcha del equipo, manuales de uso y mantenimiento, más documentación electrónica.
- Inducción para operación segura, uso y mantenimiento básico.
- Servicios asociados de instalación, puesta en marcha y comprobación de funcionamiento al 100 % en el lugar de implementación.

COHERENCIA TÉCNICA Y FUNCIONAL

COBERTURA DE LA CONFIGURACIÓN

La siguiente matriz relaciona cada capacidad de la estación con su función formativa y operativa. Está redactada como información permanente de producto para uso internacional.

Requisito	Configuración	Cobertura funcional
Alimentación	120 V	Integración eléctrica y energización de la plataforma
Aplicación	Robótica colaborativa	Programación y operación con supervisión de seguridad
Brazo	Articulado vertical, mecánico, 6 ejes	Posicionamiento y trayectorias en el espacio
Carga y potencia	7 kg; 0,5 kW	Manipulación controlada dentro de los parámetros nominales
Control	R-30iB Plus Mate	Ejecución, diagnóstico y gestión de movimientos
Programa	LR HandlingTool + CERT	Configuración, programación y prácticas avanzadas
Interfaz	MH iPendant táctil	Operación, edición y supervisión local
Carro	Configuración técnica FENCELESS para educación colaborativa, sin cerramiento perimetral	Carro de capacitación móvil con área de trabajo y ruedas bloqueables
Seguridad	DCS/AB SafeZone Scanner	Detección de acceso, zonas seguras y señalización auditable
Herramientas	Sistema de aspiración y ventosa FANUC EOAT con válvulas robustas y confiables; accesorios LR Mate; pinza servoeléctrica; adaptador LR Mate Multi-EOAT	Sujeción, selección, colocación y cambio de herramienta
Neumática	Compresor ultrasilencioso, depósito de 4,6 galones	Alimentación auxiliar para ventosas y válvulas
Documentación	Manuales y guías en español	Instalación, puesta en marcha, uso, mantenimiento y aprendizaje
Servicios asociados	Instalación, puesta en marcha, comprobación de funcionamiento al 100 % e inducción	Preparación integral en el lugar de implementación para operación segura y mantenimiento básico

ÁREAS DE PRÁCTICA Robótica colaborativa • programación y operación • manipulación • selección y colocación • herramientas de extremo de brazo • seguridad industrial • diagnóstico • mantenimiento.