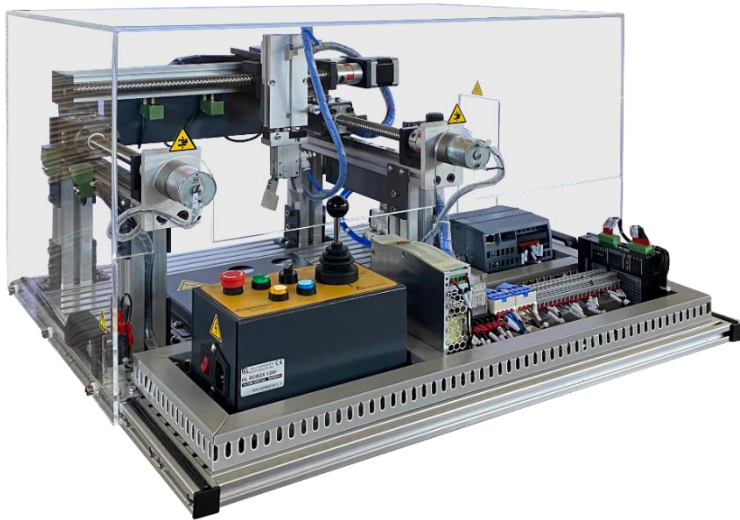




ROBOT CARTESIANO A DUE ASSI



DL ROB2X

Controllore multifunzione programmabile elaborato per simulare un robot cartesiano utilizzato in ambiente industriale.

Il robot applica la moderna tecnologia meccanica, della pneumatica e dei sensori per consentire allo studente l'acquisizione di nozioni in materia di progettazione meccanica e tecnologia di rilevamento di posizione. È possibile programmare il sistema utilizzando un PLC moderno, in questo modo lo studente ha l'opportunità di interfacciarsi con il mondo dell'automazione.

Caratteristiche tecniche:

- Il Robot cartesiano è costituito da seguenti componenti:
 - Struttura di supporto in alluminio per componenti e dispositivi che costituiscono il sistema
 - Pannello di controllo utilizzato per controllare il sistema, composto da vari interruttori e un commutatore per variare la posizione del robot.
 - PLC programmabile
 - Meccanismo a doppio asse completo di motori e sensori per rilevamento di posizione
 - Pinza pneumatica completa di tutti i componenti necessari per il suo funzionamento
- Fornito con software di programmazione
- È necessario un sistema di aria compressa per il corretto funzionamento del sistema
- Alimentazione: 100÷240 VCA 50/60 Hz

Obiettivi formativi:

Attraverso questa apparecchiatura didattica è possibile svolgere i seguenti esperimenti:

- Studio del meccanismo a doppio asse con coppia di viti a sfera
- Studio e funzionamento dei sensori di posizione
- Conoscenza del principio di funzionamento dei componenti pneumatici
- Introduzione al sistema di controllo
- Controllo del motore passo-passo

Codice di ordinazione:

Il seguente prodotto può essere ordinato con due codici diversi. La scelta del codice si basa sul tipo di PLC da includere nel robot.

- DL ROB2X-AB** – Robot con PLC Alan Bradley
- DL ROB2X-1200** – Robot con PLC Siemens